

POURQUOI J'AIME LES MATHÉMATIQUES ?

Marine Rougnant

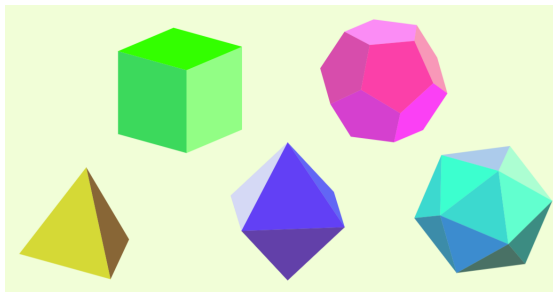
Université Marie & Louis Pasteur (Besançon, France)

π -Day 2025
Top Sciences, Libreville, Gabon
15/03/25



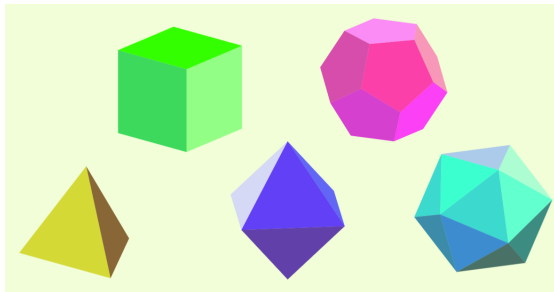
UNIVERSITÉ
MARIE & LOUIS
PASTEUR

LES SOLIDES DE PLATON



décrits dans *Le Timée* de Platon (358 av. JC)

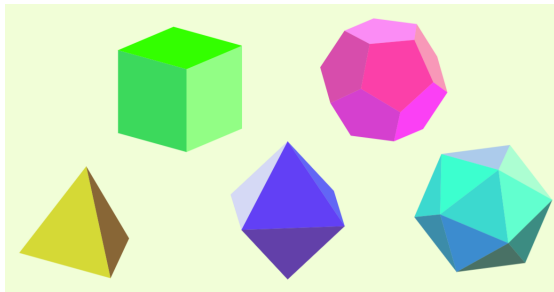
LES SOLIDES DE PLATON



décrits dans *Le Timee* de Platon (358 av. JC)

Tétraèdre	Cube	Octaèdre	Icosaèdre	Dodécaèdre
4	6	8	20	12
Triangle	Carré	Triangle	Triangle	Pentagone

LES SOLIDES DE PLATON



décrits dans *Le Timée* de Platon (358 av. JC)

Tétraèdre	Cube	Octaèdre	Icosaèdre	Dodécaèdre
4	6	8	20	12
Triangle	Carré	Triangle	Triangle	Pentagone
Feu	Terre	Air	Eau	Univers, Ether

Comment caractériser les solides de Platon ?

Comment caractériser les solides de Platon ?

DÉFINITION : POLYÈDRE RÉGULIER

Un polyèdre est dit régulier lorsque :

- toutes ses faces sont identiques et régulières (équilatérales et équiangles)
- le même nombre d'arrêtes arrive à chaque sommet.

Comment caractériser les solides de Platon ?

DÉFINITION : POLYÈDRE RÉGULIER

Un polyèdre est dit régulier lorsque :

- toutes ses faces sont identiques et régulières (équilatérales et équiangles)
- le même nombre d'arrêtes arrive à chaque sommet.

DÉFINITION : POLYÈDRE CONVEXE

Un polyèdre est dit convexe si les segments joignant deux de ses points quelconques sont entièrement inclus dans la portion d'espace qu'il délimite.

Comment caractériser les solides de Platon ?

DÉFINITION : POLYÈDRE RÉGULIER

Un polyèdre est dit régulier lorsque :

- toutes ses faces sont identiques et régulières (équilatérales et équiangles)
- le même nombre d'arrêtes arrive à chaque sommet.

DÉFINITION : POLYÈDRE CONVEXE

Un polyèdre est dit convexe si les segments joignant deux de ses points quelconques sont entièrement inclus dans la portion d'espace qu'il délimite.

↪ Les solides de Platons sont des polyèdres réguliers et convexes !

THÉORÈME :

Il n'existe que cinq polyèdres réguliers convexes : ce sont les solides de Platon.

THÉORÈME :

Il n'existe que cinq polyèdres réguliers convexes : ce sont les solides de Platon.

Preuve : (Éléments d'Euclide, Livre XIII, Prob.2.Prop.XIII)
III^{ème} siècle avant JC, traduction de 1632

SCHOLIE.

Or outre les cinq figures solides cy-dessus declarees, on n'en peut pas trouver d'autres comprises de superficies planes equiangles, & equilaterales. Car de deux triangles, ou de deux autres superficies planes, on ne comprendra aucun solide, ne pouvant iceux constituer un angle solide. De trois triangles equilateraux, est constitué l'angle de la pyramide : de quatre, l'angle de l'octaedre : de cinq, l'angle de l'icosaedre : de six triangles equilateraux on ne constituera aucun angle solide : car iceux sont egaux à quatre angles droicts, & tous les angles plans d'un angle solide, doiuent estre plus petits que quatre angles droicts par la 21. pr. 11. Par mesme raison on ne pourra constituer un angle solide de plus de six angles plans. De trois angles droicts est composé l'angle solide du cube : de quatre angles droicts on ne fera aucun angle solide : car ce seroit toujours contreenir à la 21. prop. 11. L'angle solide du dodecaedre est compris de trois pentagones equiangles : De quatre pentagones il sera impossible, estans iceux plus grans que quatre droicts, puis que chacun vaut les six quints d'un droict par-le-cérol. de la 11. prop. 4. Et de pas un autre polygone equiangle, on ne pourra constituer aucun angle solide, d'autant qu'il s'ensuivroit toujours la mesme absurdité. Partant il est evident qu'outre les cinq figures regulieres cy-dessus declarees, on n'en trouvera point d'autres equilateres & equiangles.

Caractéristique d'Euler (René Descartes (1596 ; 1650) ; Euler (1752))

Dans un polyèdre convexe :

$$V - E + F = 2$$

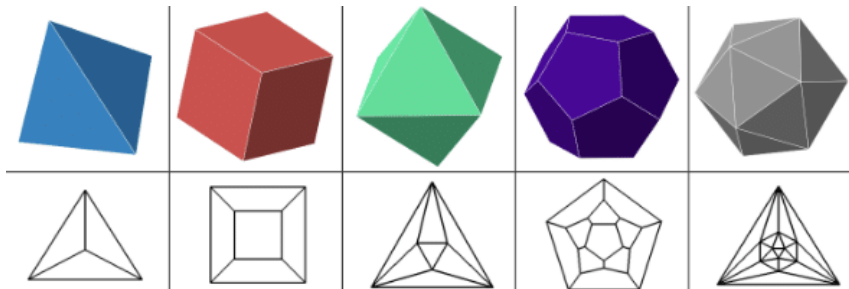
où :

V est le nombre de sommets,

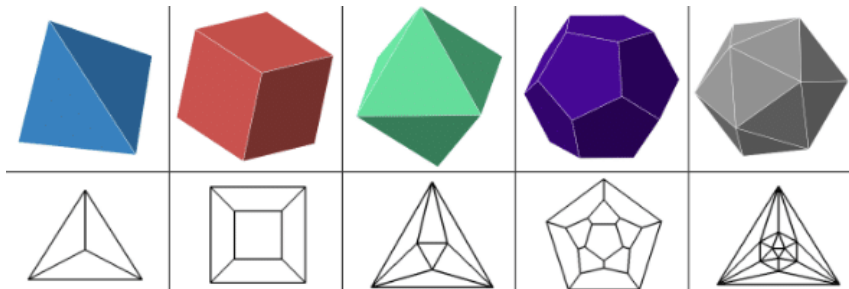
E est le nombre d'arêtes,

F est le nombre de faces.

DES SOLIDES AUX GRAPHES



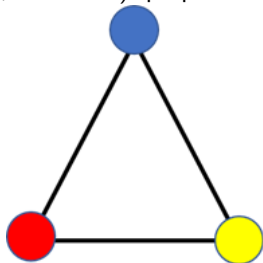
DES SOLIDES AUX GRAPHES



THÉORÈME :

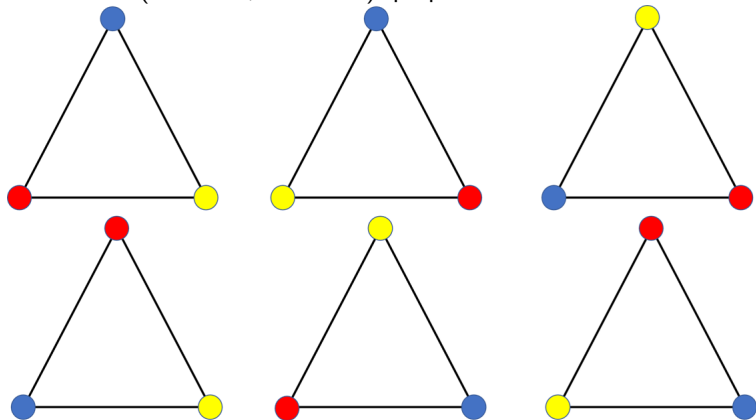
La caractéristique d'Euler reste vraie pour les graphes.

Les groupes d'isométries des polyèdres sont les ensembles de transformations (rotations, réflexions) qui préservent leur forme.



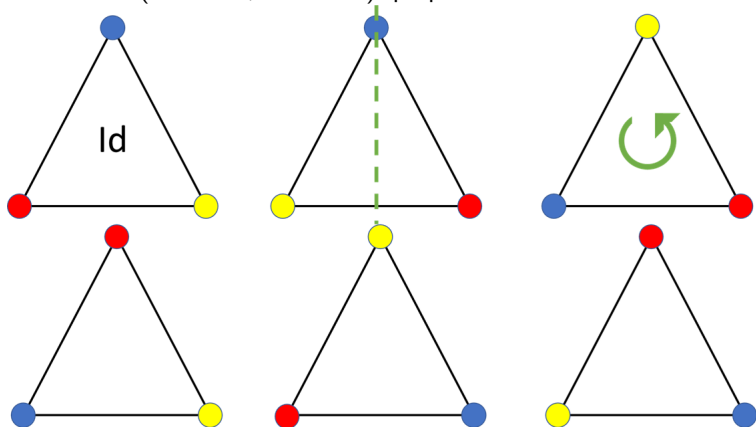
GROUPE D'ISOMÉTRIES

Les groupes d'isométries des polyèdres sont les ensembles de transformations (rotations, réflexions) qui préservent leur forme.



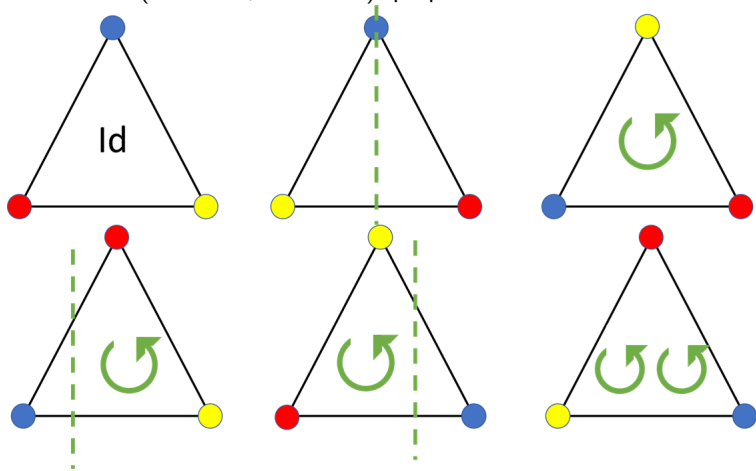
GROUPE D'ISOMÉTRIES

Les groupes d'isométries des polyèdres sont les ensembles de transformations (rotations, réflexions) qui préservent leur forme.

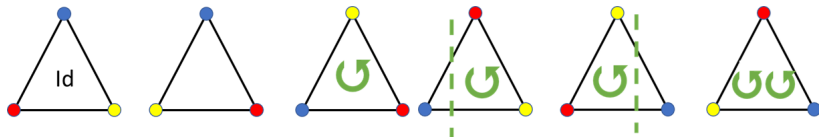


GROUPE D'ISOMÉTRIES

Les groupes d'isométries des polyèdres sont les ensembles de transformations (rotations, réflexions) qui préservent leur forme.

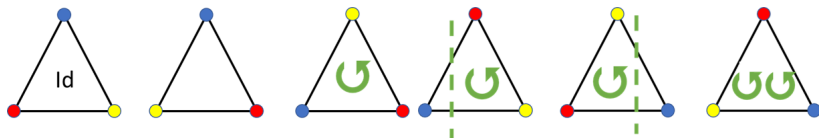


GROUPE D'ISOMÉTRIES



L'ensemble des isométries du triangle équilatéral est :

GROUPE D'ISOMÉTRIES

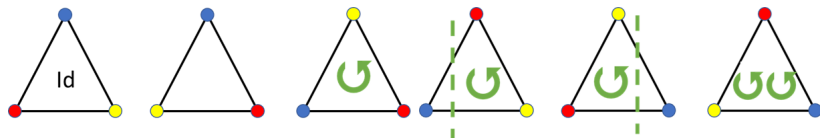


L'ensemble des isométries du triangle équilatéral est :

- une collection de 6 éléments :

$$\{ \text{Id}, \text{refl.}, \text{rot.}, \text{refl.}, \text{rot.}, \text{rot.} \}$$

GROUPE D'ISOMÉTRIES



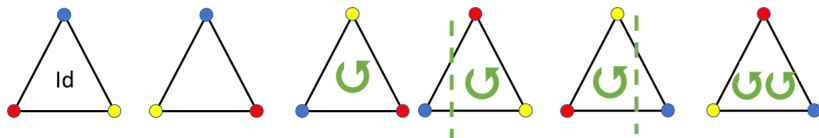
L'ensemble des isométries du triangle équilatéral est :

- une collection de 6 éléments :

$$\{ \text{Id}, \text{---}, \curvearrowright, \text{---}, \curvearrowright, \text{---}, \curvearrowright \}$$

- engendrée par deux éléments : --- et \curvearrowright

GROUPE D'ISOMÉTRIES



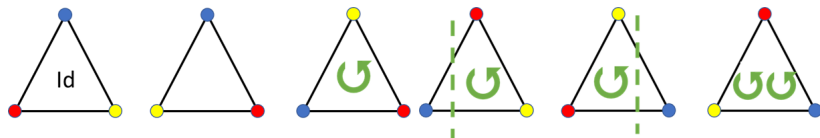
L'ensemble des isométries du triangle équilatéral est :

- une collection de 6 éléments :

$$\{ \text{Id}, \text{---}, \curvearrowright, \text{---}, \curvearrowright, \text{---}, \curvearrowright \}$$

- engendrée par deux éléments : --- et \curvearrowright
- que l'on peut associer suivant *une loi de composition*



GROUPE D'ISOMÉTRIES



L'ensemble des isométries du triangle équilatéral est :

- une collection de 6 éléments :

$$\{ \text{Id}, \text{ref}, \text{rot}, \text{ref}, \text{rot}, \text{rot} \}$$

- engendrée par deux éléments :  et 
- que l'on peut associer suivant *une loi de composition*

C'est ce qu'on appelle un groupe !

$x - 1$

1

id



$$x - 1$$

$$1$$

id



$$x^2 - 3x + 2 = (x - 1)(x - 2)$$

1 et 2

(1, 2), (2, 1)



$$x - 1$$

1

id



$$x^2 - 3x + 2 = (x - 1)(x - 2)$$

1 et 2

(1, 2), (2, 1)

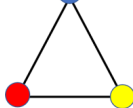


$$x^3 - 6x^2 + 11x - 6 = (x - 1)(x - 2)(x - 3)$$

1 et 2 et 3

(1, 2, 3), (2, 1, 3), (3, 1, 2),

(3, 2, 1), (1, 3, 2), (2, 3, 1)



L'ensemble formé des permutations d'un ensemble de n éléments est appelé *groupe symétrique*.

L'ensemble formé des permutations d'un ensemble de n éléments est appelé *groupe symétrique*.

THÉORÈME DE CAYLEY

Tout groupe est sous-groupe d'un groupe symétrique.

Merci de votre attention !